

oblike časovne vrste. Če je časovna vrsta pojava taka, da se njena srednja vrednost s časom ne spreminja občutno in če smo prepričani, da se tudi v prihodnje ne bo spreminjala, potem bo konstantni model

$$\xi(t) = \hat{a}_{0T} \quad (6)$$

kot model časovne vrste, ter

$$\hat{X}(T+\tau) = \hat{a}_{0T}$$

kot napovedni model dovolj dobra aproksimacija.

Če kaže pojav linerano trendno gibanje in takšno gibanje pričakujemo tudi v prihodnje, potem bomo uporabili polinom prve stopnje

$$\xi(t) = \hat{a}_{0T} + \hat{a}_{1T} t \quad (7)$$

oziroma

$$\hat{X}(T+\tau) = \hat{a}_{0T} + \hat{a}_{1T} \tau$$

Pri odločitvi o stopnji polinoma uporabljamo tudi znano zakonitost: če je polinom n-te stopnje, tvorimo difference

$$\Delta_t \xi = \xi_t - \xi_{t-1} \quad (8)$$

$$\Delta_t^2 \xi = \Delta_t \xi - \Delta_{t-1} \xi = \xi_t - 2\xi_{t-1} + \xi_{t-2}$$

itd

je diferenca Δ_t^{n+1} natančno nič.